

Prof. Dr. Alfred Toth

Strukturen trajektischer Dyaden

1. Wir gehen aus von der in Toth (2025a) konstruierten trajektischen Matrix und analysieren die Positionen einer trajektischen Dyade auf die folgende Weise:

(a. b) | (c. d)

A1 I1 A2 I2 .

2. Es gibt dann genau 6 Möglichkeiten, bifunktorielle Verschränkungen bzw. Verschlingungen (vgl. Toth 2025b) zu bilden.

1. (a.c) | (b.d) = (A1.A2) | (I1.I2)

2. (d.b) | (c.a) = (I2.I1) | (A2.A1)

3. (a.d) | (b.c) = (A1.I2) | (I1.A2)

4. (d.a) | (c.b) = (I2.A1) | (A2.I1)

5. (b.c) | (a.d) = (I1.A2) | (A1.I2)

6. (cb) | (d.a) = (A2I1) | (I2.A1)

Diese 6 Dyaden kann man nun weiter durch verschiedene Vertauschungen der linken und der rechten Seiten der allgemeinen trajektischen Dyade

(a. b) | (c. d)

A1 I1 | A2 I2

links | rechts

modulieren.

Teiltrajektischer Links-Rechts-Austausch

1. (A2.A1) | (I2.I1)

2. (I1.I2) | (A1.A2)

3. (A2.I1) | (I2.A1)

4. (I1.A2) | (A1.I2)

5. (I2.A1) | (A2.I1)

6. (A1I2) | (I1.A2)

Totaltrajektischer Links-Rechts-Austausch

1. (I1.I2) | (A1.A2)
2. (A2.A1) | (I2.I1)
3. (I1.A2) | (A1.I2)
4. (A2.I1) | (I2.A1)
5. (A1.I2) | (I1.A2)
6. (I2.A1) | (A2.I1)

Totaler teiltrajektischer Links-Rechts-Austausch

1. (I2.I1) | (A2.A1)
2. (A1.A2) | (I1.I2)
3. (I2.A1) | (A2.I1)
4. (A1.I2) | (I1.A2)
5. (A2.I1) | (I2.A1)
6. (I1.A2) | (A1.I2)

Literatur

Toth, Alfred, Eine Matrix aus trajektischen Dyaden. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2025a

Toth, Alfred, Von Verschränkungen zu Verschlingungen. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2025b

13.11.2025